

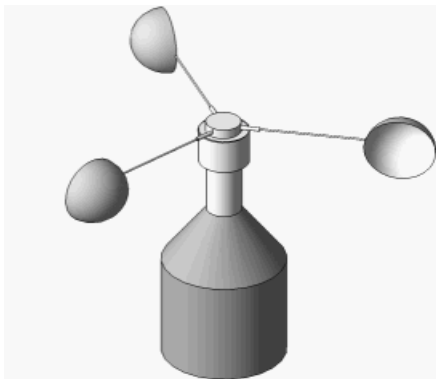
## อุปกรณ์ป้องกันนกเกาะสายอากาศมอนิเตอร์ของระบบเครื่องช่วยการเดินอากาศ Bird Prevention for Near Field Monitor Antenna

### วัตถุประสงค์ในการดำเนินการ

- ๑) ป้องกันนกไม่ให้บินมาเกาะบริเวณสายอากาศ Near field monitor ของระบบเครื่องช่วยการเดินอากาศ
- ๒) เพื่อให้อุปกรณ์เครื่องช่วยการเดินอากาศทุกระบบ ทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพและต่อเนื่องตลอดเวลา
- ๓) เพื่อไม่ให้เกิดผลกระทบต่อการให้บริการระบบเครื่องช่วยการเดินอากาศ

### แผนภูมิกรอบแนวคิด System Architecture หรือ Diagram

กรอบแนวคิดมาจากเครื่องวัดความเร็วลมที่สามารถหมุนรอบตัวโดยใช้พลังงานจากธรรมชาติ แต่ต้องมีขนาดใหญ่กว่าหรือเท่ากับสายอากาศ Near field monitor ของอุปกรณ์เครื่องช่วยการเดินอากาศ วัสดุอุปกรณ์ที่ใช้จะต้องไม่เป็นโลหะหรือไม่ส่งผลกระทบต่อการรับสัญญาณที่สายอากาศ Near field monitor ที่รับมาจากระบบเครื่องช่วยการเดินอากาศที่ออกอากาศ และต้องเป็นวัสดุที่มีน้ำหนักเบา มีความทนต่อสภาพอากาศ เพื่อให้สามารถใช้งานได้ยาวนาน การหมุนของอุปกรณ์จะต้องหมุนในแนววนอน มีพื้นที่รับแรงลมได้มากที่สุด พื้นที่ด้านหลังที่รับแรงลมจะต้องทำให้เกิดแรงต้านน้อยที่สุด เพื่อให้อุปกรณ์หมุนได้ขณะมีแรงลมน้อยที่สุด



การออกแบบอุปกรณ์ที่จะนำไปใช้งาน



รูปต้นแบบคือเครื่องวัดความเร็วลม

### ประโยชน์ของผลงานนี้ต่อภารกิจบริษัทฯ หรือผลเชิงพาณิชย์/ผลต่อสังคม

- ๑) เพื่อช่วยให้อุปกรณ์เครื่องช่วยการเดินอากาศทุกระบบที่มีสายอากาศ Near field monitor ทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพและต่อเนื่องตลอดเวลา
- ๒) เพื่อให้ไม่เกิดผลกระทบต่อการให้บริการระบบเครื่องช่วยการเดินอากาศ